

robot explorador

Proyecto Anual/Cuatrimestral



13 de MAYO de 2019

ing. mecatronica

Jonathan Fonseca Camarena

Marcos Manzo Ramírez

Eduardo Robles Vázquez

Victor Gabriel Tapia Casillas

**ROBOT EXPLORADOR**

ING. MECATRÓNICA

**PLANEACION:**

Con la realización de este prototipo planeamos abarcar la materia de robots industriales y cumpliendo con ello realizar la programación de un robot acorde a lo mismo.

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| 6to cuatrimestre | Realizar el armado de nuestro robot para posteriormente con ayuda de nuestra raspberry y un circuito de potencia, controlar nuestro robot con una interfaz realizada en Python. | 1° Realizar la interfaz para controlar el robot.  2° Controlar nuestro robot con nuestra RaspBerry pi3.  3° Realizar la ventana de control.  4° realizar los movimientos de robot con ayuda del teclado.  5° crear circuito de potencia para cuidar la raspberry |